



BASPELIN CPL

Popis komunikačného protokolu verze CER1

CPL CER1 KOMPR

Obsah

1. Přehled příkazů	2
2. Popis příkazů	3
3. Časování přenosu	8
4. Připojení regulátorů na vedení	10

1. Přehled příkazů

Regulátor baspelin CPL je standardně vybaven sériovým rozhraním s úrovními podle RS-485, umožňujícím obousměrný poloduplexní přenos údajů mezi nadřazeným počítačem a jedním nebo více regulátory po dvoudrátovém vedení. Maximální počet přístrojů připojených na vedení je 32. Parametry přenosu jsou pevně dány a s výjimkou přenosové rychlosti je nelze měnit: 8 datových bitů, sudá parita, 1 stop bit, přenosová rychlost v rozsahu 300 až 9600 Bd.

Komunikace se uskutečňuje přenosem textových řetězců.

Regulátor je připojen na vedení jako posluchač, do role vysílače přechází pouze na výzvu z nadřazeného počítače. Instrukce vysílané do regulátoru lze rozdělit na příkazy a dotazy. Příkazy provádí regulátor bez odpovědi, na dotazy odpovídá v textovém tvaru. Soubor instrukcí je uveden v následujícím přehledu, jejich popis je v následujícím odstavci.

AT?x	dotaz na hodnotu měřené teploty, vstup x,
CxxxWyyy	zadání parametru yyy do paměti CMOS na adrese xxx,
CR?xxx	dotaz na zadaný provozní parametr CMOS RAM,
DEV?	dotaz na typ přístroje,
DOE	konec přímého ovládání výstupů počítačem (viz OUT),
ExxxWyyy	zadání parametru yyy do paměti EEPROM na adrese xxx,
ER?xxx	dotaz na zadaný provozní parametr EEPROM,
MODx	nastavení provozního modu regulátoru,

MOD?	dotaz na provozní mod regulátoru,
RST	reset regulátoru,
Sxx	selekce účastníka s odpovídající adresou xx (0 .. 99),
ST?x	dotaz na stav regulátoru, parametr x,
OUTxxx	nastavení výstupů regulátoru (přímé ovládání počítačem),
VER?	dotaz na verzi programového vybavení regulátoru.

Jednotlivé instrukce vysílané do regulátoru mohou být ukončeny středníkem (;) nebo řídicím znakem LF (10D, 0AH). Mezi instrukci a případné parametry může být vložen libovolný počet mezer. Instrukce lze psát malými i velkými písmeny. Regulátor odpovídá velkými písmeny, odpověď je zakončena sekvencí CR, LF (13D, 10D, resp. 0DH, 0AH).

2. Popis příkazů

AT?x dotaz na hodnotu měřené teploty

Parametr x může být v rozsahu 1 .. 9, užitečné jsou pouze hodnoty 1 .. 4, 7 a 8. Regulátor odpoví vysláním textové reprezentace čísla úměrného měřené hodnotě na vstupu 1 (x=1) až 4 (x=4), zakončené sekvencí CR, LF.

Teplota měřená prvním vstupem může být v rozsahu -30,0 až 70,0.

Údaj měřený druhým vstupem může být v rozsahu 0,0 až 100,0.

Údaj o hodnotě měřené třetím a čtvrtým vstupem závisí na nastavení v rozšířeném menu regulátoru.

Jako oddělovač desetinného místa je použita čárka (,).

Pokud je x=7, vyšle regulátor žádanou hodnotu teploty pro 1. okruh, pokud je x=8, vyšle regulátor žádanou hodnotu teploty pro 2. okruh. Formát je 0,0 až 70,0.

CxxxWyyy zadání parametru do paměti CMOS RAM

Adresa xxx musí být v rozsahu 0 až 255. Adresu xxx i hodnotu parametru yyy

je nutno vysílat jako trojmístné, v případě potřeby je nutno uvést i počáteční nuly (např. C016W002;).

Upozornění: Rozsah adres 0 až 15 a 252 až 255 CMOS RAM je vyhrazen pro systém reálného času a pomocné funkce. Zápis na tyto adresy může mít za následek ztrátu funkce regulátoru.

Paměť CMOS RAM není ve verzi CER1 využívána.

CR?xxx dotaz na provozní parametr CMOS RAM

Regulátor odpoví vysláním textového řetězce odpovídajícího číselné hodnotě parametru CMOS RAM na adrese xxx. Odpověď zakončí sekvencí CR, LF. Adresa musí být v rozsahu 0 až 255.

Paměť CMOS RAM není ve verzi CER1 využívána.

DEV? dotaz na typ přístroje

Regulátor odpoví vysláním řetězce "CPL ", zakončeného znaky CR, LF.

ExxxWyyy zadání parametru do paměti EEPROM

Adresa xxx musí být v rozsahu 0 až 127. Regulátor zkontroluje při přijetí tohoto příkazu platnost hodnoty yyy (povolené maximum) a provede zápis parametru. Adresu xxx i hodnotu parametru yyy je nutno vysílat jako trojmístné, v případě potřeby je nutno uvést i počáteční nuly (např. E004W009;).

Rozsah a význam jednotlivých parametrů podle adres ukazuje následující tabulka.

adresa xxx	rozsah hodnot parametru yyy	význam parametru
000	0 .. 6	režim provozu 1. okruhu (větracího): 0 = vypnuto, 1 = denní program 1, 2 = denní program 2, 3 = denní program 3, 4 = denní program 4, 5 = týdenní program 1,

adresa xxx	rozsah hodnot parametru yyy	význam parametru
		6 = týdenní program 2.
001	0 .. 6	režim provozu 2. okruhu (topného): 0 = vypnuto, 1 = denní program 1, 2 = denní program 2, 3 = denní program 3, 4 = denní program 4, 5 = týdenní program 1, 6 = týdenní program 2
002	0 .. 99	regulační konstanta RG11 = $(yyy+1)/10$
003	0 .. 99	regulační konstanta RG12 = $(yyy+1)*5$
004	0 .. 200	regulační konstanta RG13 = $yyy/10$
005	0 .. 99	regulační konstanta RG21 = $(yyy+1)/10$
006	0 .. 99	regulační konstanta RG22 = $(yyy+1)*5$
007	0 .. 200	regulační konstanta RG23 = $yyy/10$
008	0 .. 49	necitlivost regulace pro 1. okruh $(yyy+1)/10$
009	0 .. 49	necitlivost regulace pro 2. okruh $(yyy+1)/10$
010	0 .. 255	adresa pro komunikaci
011	0 .. 5	přenosová rychlost 0 = 300 Bd, 1 = 600 Bd ... 5 = 9600 Bd
012	0	typ komunikačního protokolu - verze CER1 podporuje pouze typ popsany v této příručce
013	0 .. 23	denní program 1, úsek 1, začátek – hodina
014	0 .. 59	denní program 1, úsek 1, začátek – minuta
015	0 .. 23	denní program 1, úsek 1, konec – hodina
016	0 .. 59	denní program 1, úsek 1, konec – minuta
017	0 .. 70	denní program 1, úsek 1, žádaná teplota

adresa xxx	rozsah hodnot parametru yyy	význam parametru
018-022		denní program 1, úsek 2
023-027		denní program 1, úsek 3
028-032		denní program 1, úsek 4
033-052		denní program 2, úsek 1 .. 4
053-072		denní program 3, úsek 1 .. 4
073-092		denní program 4, úsek 1 .. 4
093	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro pondělí HI = týdenní program 2, režim pro pondělí
094	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro úterý HI = týdenní program 2, režim pro úterý
095	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro středu HI = týdenní program 2, režim pro středu
096	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro čtvrtek HI = týdenní program 2, režim pro čtvrtek
097	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro pátek HI = týdenní program 2, režim pro pátek
098	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro sobotu HI = týdenní program 2, režim pro sobotu
099	LO 0 .. 4 HI 0 .. 4	LO = týdenní program 1, režim pro neděli HI = týdenní program 2, režim pro neděli

ER?xxx dotaz na zadaný provozní parametr EEPROM

Parametr xxx musí být v rozsahu 0 až 127. Regulátor odpoví vysláním textové reprezentace čísla v rozsahu 0 až 255. Odpověď zakončí sekvencí CR, LF. Význam přečtených hodnot je uveden v předcházející tabulce.

MODx nastavení provozního modu regulátoru

Ve verzi CER1 nevykonává tento příkaz žádnou činnost.

MOD? dotaz na provozní mod regulátoru

Regulátor odpoví textovým řetězcem odpovídajícím jednomu z čísel 0, 1. Číslo 0 odpovídá ruční režim regulátoru, číslu 1 automatický režim.

RST reset regulátoru

Po vyslání povelu RST se provede reset regulátoru.

Sxx selekce účastníka s odpovídající adresou

Parametr xx může být v rozsahu 0 .. 99. Regulátor provádí všechny příkazy a odpovídá na všechny dotazy pouze v případě, že byl předem adresován příkazem Sxx, kde parametr xx musí být roven jeho nastavené adrese. Při přijetí dalšího příkazu Sxx s odlišným parametrem xx se regulátor uvede do neaktivního stavu (neaktivního z hlediska komunikace) a na další příkazy a dotazy nereaguje.

ST?x dotaz na stav regulátoru, parametr x

Parametr x může být v rozsahu 0 až 9. Regulátor odpoví vysláním čísla v rozsahu 0 až 255, jehož binární reprezentace nese podle parametru x následující informace:

par. x	význam odpovědi
0	aktuální stav výstupů: váha 1 = Re1 (méně okruh 1) váha 2 = Re2 (více okruh1) váha 4 = Re3 (provoz okruh1) váha 8 = Re4 (méně okruh 2) váha 16 = Re5 (více okruh 2) váha 32 = Re6 (provoz okruh2)
1	stav binárních vstupů: váha 1 = vstup 1 váha 2 = vstup 2 váha 4 = vstup 3 váha 8 = vstup 4 váha 16 = vstup 5

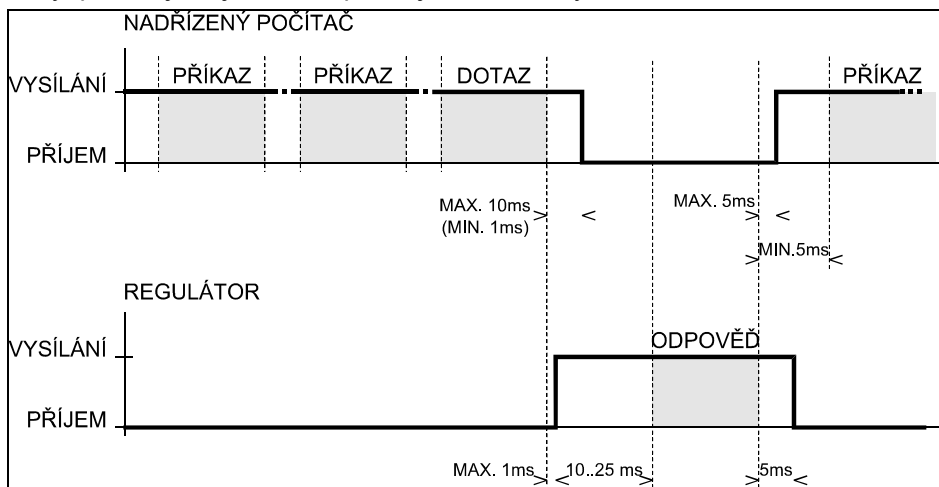
VER? dotaz na verzi programového vybavení

Regulátor odpoví vysláním řetězce označujícího verzi programového vybavení (např. "CER1"). Této informace může nadřazený počítač využít např. ke stanovení měřených veličin a jejich rozsahu apod.

3. Časování přenosu

Po zapnutí se regulátor přepne do funkce posluchače. Po přijetí zprávy, na kterou neodpovídá (příkaz), zůstává regulátor posluchačem. Maximální doba zpracování zprávy je 10 ms. Bezprostředně po přijetí zprávy, na kterou regulátor odpovídá (dotaz), přepne se do funkce mluvčího. Odpověď začne vysílat minimálně 10 ms, maximálně 25 ms po přijetí dotazu. Zpět do funkce posluchače se přepne po 5 ms od ukončení vysílání odpovědi.

Z důvodu zmenšení vlivu poruch na vedení se doporučuje, aby se překrývaly doby, po něž jsou jednotlivé přístroje ve funkci vysílače.



Pokud programové vybavení nadřazeného počítače neumožňuje zajistit uvedené časování a sběrnice zůstává po určitý čas bez buzení (všechny přístroje na příjmu), je vhodné každý dotaz nebo příkaz začínat středníkem (;).

Příkazy je možné sdružovat do skupin, např. sekvence

“S1;AT?1;”

zajistí selekci regulátoru s adresou 1 a vyžádá si informaci o hodnotě teploty měřené prvním vstupem. Pokud je v takové sekvenci dotaz, může tam být pouze jeden a musí být na konci sekvence.

4. Připojení regulátorů na vedení

Na jednom vedení může být připojeno maximálně 32 účastníků (včetně nadřazeného počítače). Způsob připojení několika regulátorů ukazuje následující obrázek.

